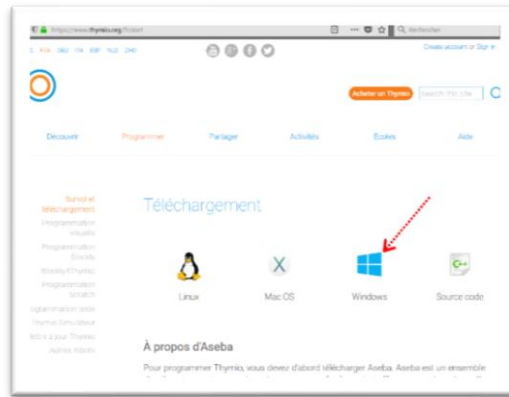


Mise en route rapide

1- Téléchargement du logiciel permettant le pilotage et la configuration de Thymio II :

Suivre le lien : <https://www.thymio.org/fr:start>



2- Appairé Thymio II à sa clé USB WIFI (appelée DONGLE) :

Pour utiliser plusieurs Thymio II en même temps sur des ordinateurs distincts, il faut qu'ils aient chacun une identité différente.

Il faut donc appairé chaque robot Thymio II à son *DONGLE* (*normalement déjà configuré*)



Didacticiel disponible sur le site constructeur :

<https://www.thymio.org/fr:thymiosettingwireless>

(Chaque robot Thymio devra avoir un n° *identificateur de réseau* différent : ex 0x4001 pour le thymio n°1, 0x4002 pour le thymio n°2, 0x4003 pour le thymio n°3... etc)

- Pour cela, utiliser le logiciel installé **Wireless Thymio Network Configuration**, puis changer le numéro *identificateur réseau* comme indiqué précédemment.
- Cliquer alors sur **activer le pairage**.
- Activer ensuite Thymio II et appuyer sur les boutons **droite et gauche** pendant 3 secondes. Choisir ensuite le mode **mauve** en appuyant **plusieurs fois sur le bouton droite**, puis en validant avec le **bouton central**.
- Le DONGLE et Thymio II **doivent clignoter à la même fréquence**.
- Eteindre ensuite Thymio II et cliquer sur **enregistrer dans le DONGLE**.

